PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2001222711 A

(43) Date of publication of application: 17.08.01

(51) Int. CI

G06T 5/00

H04N 1/60

H04N 1/407

H04N 1/46

H04N 5/57

H04N 9/64

H04N 9/69

(21) Application number: 2000032256

(71) Applicant:

CANON INC

(22) Date of filing: 09.02.00

(72) Inventor:

MORI HIROSHI

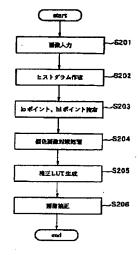
(54) IMAGE PROCESSING METHOD AND IMAGE **PROCESSOR**

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an image processing method and an image processor which can perform contrast correction corresponding to a color bias in the case of processing a multi-level image of a plurality of colors.

SOLUTION: The features of an image luminance frequency distribution for every color are compared to judge, whether or not a color bias exists (S204). When the existence of color bias is judged in the judgement process, contrast correction is performed on the basis of the mutual relation of the luminance frequency distributions of respective colors (S206).

COPYRIGHT: (C)2001,JPO



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-222711 (P2001-222711A)

(43)公開日 平成13年8月17日(2001.8.17)

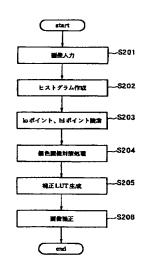
(51) Int.Cl.7		識別記号	FI				÷	f-73-ド(参考)
G06T	5/00		H0	4 N	5/57			5B057
H 0 4 N	1/60				9/64		R	5 C O 2 6
	1/407				9/69			5 C 0 6 6
	1/46		G 0	6 F	15/68		310A	5 C O 7 7
	5/57		H 0	4 N	1/40		D	5 C O 7 9
		審査請求	未謝求	衣髓	2項の数11	OL	(全 13 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号		特顧2000-32256(P2000-32256)	(71)	出願人	\ 000001	007		
					キヤノ	ン株式	会社	
(22)出願日		平成12年2月9日(2000.2.9) 東京都大田区下丸子3丁目30番2号				30番2号		
			(72)発明者 森 浩					
					東京都	大田区	下丸子3丁目	30番2号 キヤ
					ノン株	式会社	内	
			(74)	代理人	100076	428		
			}		弁理士	大塚	康徳 (外	2名)
		·						
								最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 画像処理方法及び装置

(57)【要約】

【課題】 複数色の多階調画像を処理する際に色の偏り に対応したコントラスト補正の可能な画像処理方法及び 装置を提供すること。

【解決手段】 各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏りがあるか否かを判定し(S204)、前記判定工程によって、色の偏りがあると判定された場合には、各色の輝度頻度分布の相互関係に基づいてコントラスト補正を行なう(S206)。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】複数色の多階調画像を処理する画像処理方 法であって

各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏り があるか否かを判定する判定工程と、

前記判定工程によって、色の偏りがあると判定された場合に、各色の輝度頻度分布の相互関係に基づいてコントラスト補正を行なう補正工程と、

を有することを特徴とする画像処理方法。

【請求項2】前記判定工程が、

画像データから輝度頻度分布を生成する工程と、

前記輝度頻度分布の分布幅を各色毎に求める工程と、

前記分布幅から各色の分布幅比率を求める工程と、

前記輝度頻度分布の特徴から各色の分布幅目標比率を求める目標比率導出工程と、

前記分布幅比率が前記分布幅目標比率から所定値以上外れている場合に、色の偏りがあると判定する工程と、 を含むことを特徴とする請求項1に記載の画像処理方法。

【請求項3】前記目標比率導出工程が、

前記輝度頻度分布における下限輝度値、上限輝度値、平 均輝度値、又は、下限輝度値と上限輝度値の中間値のい ずれか一つ、或いはその組合せに応じて、前記分布幅目 標比率を求める工程を含むことを特徴とする請求項2に 記載の画像処理方法。

【請求項4】前記補正工程は、

いずれか一つの色の最大階調幅を基準として他の色の最大階調幅を変更する工程を含むことを特徴とする請求項 1、2又は3に記載の画像処理方法。

【請求項5】前記補正工程は、

各色の最大階調幅の上限値及び/又は下限値を変更し、 各色の分布幅比率を前記分布幅目標比率と等しくする工程を含むことを特徴とする請求項1乃至4のいずれか一つに記載の画像処理方法。

【請求項6】複数色の多階調画像を処理する画像処理装置であって、

各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏り があるか否かを判定する判定手段と、

前記判定手段によって、色の偏りがあると判定された場合に、各色の輝度頻度分布の相互関係に基づいてコント 40ラスト補正を行なう補正手段と、

を有することを特徴とする画像処理装置。

【請求項7】前記判定手段が、

画像データから輝度頻度分布を生成する生成手段と、 前記輝度頻度分布の分布幅を各色毎に求める分布幅導出 手段と、

前記分布幅から各色の分布幅比率を求める分布幅比率導出手段と、

前記輝度頻度分布の特徴から各色の分布幅目標比率を求める目標比率導出手段と、

前記分布幅比率が前記分布幅目標比率から所定値以上外れている場合に、色の偏りがあると判定する判定手段 と

を含むことを特徴とする請求項6に記載の画像処理装置。

【請求項8】前記目標比率導出手段が、

前記輝度頻度分布における下限輝度値、上限輝度値、平 均輝度値、又は、下限輝度値と上限輝度値の中間値のい ずれか一つ、或いはその組合せに応じて、前記分布幅目 10 標比率を求める手段を含むことを特徴とする請求項7に 記載の画像処理装置。

【請求項9】前記補正手段は、

いずれか一つの色の最大階調幅を基準として他の色の最大階調幅を変更する手段を含むことを特徴とする請求項 6、7又は8に記載の画像処理装置。

【請求項10】前記補正手段は、

各色の最大階調幅の上限値及び/又は下限値を変更し、 各色の分布幅比率を前記分布幅目標比率と等しくする手 段を含むことを特徴とする請求項6乃至9のいずれか一 つに記載の画像処理装置。

【請求項11】複数色の多階調画像を処理する画像処理 プログラムを格納したコンピュータ可読メモリであっ て.

前記画像処理プログラムは、

各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏り があるか否かを判定する判定工程のコードと、

前記判定工程によって、色の偏りがあると判定された場合に、各色の輝度頻度分布の相互関係に基づいてコントラスト補正を行なう補正工程のコードと、

30 を含むことを特徴とするコンピュータ可読メモリ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は画像処理方法及び装置、特に画像データのコントラスト補正に関する画像処理方法及び装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来から、コントラスト補正処理においては、コントラストの低い画像に対して白ポイント黒ポイントを決め、その間の階調が最大階調差になるように画像処理を行なっていた。

【0003】例えば、従来は、図6に示すようなフローチャートに従い、コントラスト補正処理を行なっていた。

【0004】S501ではコントラスト補正を行う多値 画像をメモリ上に入力する。多値画像はスキャナ等の画 像入力装置で読み込まれたRGB各8bitの輝度階調 を持つカラー画像である。

【0005】S502ではS501で入力した多値画像 の輝度ヒストグラムを算出する。輝度ヒストグラムは画 50 像の全画素の輝度階調の数値頻度をRGBそれぞれに求

30

める。

【0006】S503ではS502で算出した輝度ヒストグラムから10ポイント、hiポイントを捜索する。10ポイントは黒(数値0)から全画素の1%となる輝度数値、hiポイントは白(数値255)から全画素の1%となる輝度数値である。これらはRGBごとに求め、それぞれR_10, R_hi, G_10, G_hi, B_10, B_hiで表す。

【0007】S504ではS503で算出した10ポイント、hiポイントの数値からコントラスト補正テーブ 10ルを作成する。コントラスト補正テーブルはRGB個別に10ポイントが黒(数値0)、hiポイントが白(数値255)となるように輝度数値をマッピングする。コントラスト補正テーブルの例は図5に示す。

【0008】 S505ではS504で作成したコントラスト補正テーブルを使い多値画像のコントラスト補正を行う。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記した従来のコントラスト補正処理では、構成している色に 20 偏りがある画像において、色のバランスが崩れてしまうという問題がある。例えば、夕焼け空を撮影した画像のコントラスト補正を行った場合、全体に赤みを帯び、白い部分が画面内に存在しないため、コントラスト補正により、青や緑の成分が増加され、赤い空が灰色になるといった問題が発生してしまう。

【0010】また、ネガフィルム等の露光量のダイナミックレンジが広いが非線型な特性をもつ原稿を画像データとして読み込んだ場合、画像の露出条件により、フィルムの濃度レンジ上の画像情報の分布が不均等となる。そのためネガフィルムをスキャナで取り込んだ場合には、適切なコントラスト補正を行うのが難しいものとなっている。

【0011】本発明は、上記従来技術に存在していた課題を解決するためになされたもので、その目的とするところは、色の偏りに対応したコントラスト補正の可能な画像処理方法及び装置を提供することにある。

[0012]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため、本発明に係る方法は、複数色の多階調画像を処理す 40 る画像処理方法であって、各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏りがあるか否かを判定する判定工程と、前記判定工程によって、色の偏りがあると判定された場合に、各色の輝度頻度分布の相互関係に基づいてコントラスト補正を行なう補正工程と、を有することを特徴とする。

【0013】前記判定工程が、画像データから輝度頻度 分布を生成する工程と、前記輝度頻度分布の分布幅を各 色毎に求める工程と、前記分布幅から各色の分布幅比率 を求める工程と、前記輝度頻度分布の特徴から各色の分 布幅目標比率を求める目標比率導出工程と、前記分布幅 比率が前記分布幅目標比率から所定値以上外れている場 合に、色の偏りがあると判定する工程と、を含むことを 特徴とする。

【0014】前記目標比率導出工程が、前記輝度頻度分布における下限輝度値、上限輝度値、平均輝度値、又は、下限輝度値と上限輝度値の中間値のいずれか一つ、或いはその組合せに応じて、前記分布幅目標比率を求める工程を含むことを特徴とする。

【0015】前記補正工程は、いずれか一つの色の最大 階調幅を基準として他の色の最大階調幅を変更する工程 を含むことを特徴とする。

【0016】前記補正工程は、各色の最大階調幅の上限 値及び/又は下限値を変更し、各色の分布幅比率を前記 分布幅目標比率と等しくする工程を含むことを特徴とす る。

【0017】上記目的を達成するため、本発明に係る装置は、複数色の多階調画像を処理する画像処理装置であって、各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏りがあるか否かを判定する判定手段と、前記判定手段によって、色の偏りがあると判定された場合に、各色の輝度頻度分布の相互関係に基づいてコントラスト補正を行なう補正手段と、を有することを特徴とする。

【0018】前記判定手段が、画像データから輝度頻度 分布を生成する生成手段と、前記輝度頻度分布の分布幅 を各色毎に求める分布幅導出手段と、前記分布幅から各 色の分布幅比率を求める分布幅比率導出手段と、前記輝 度頻度分布の特徴から各色の分布幅目標比率を求める目 標比率導出手段と、前記分布幅比率が前記分布幅目標比 率から所定値以上外れている場合に、色の偏りがあると 判定する判定手段と、を含むことを特徴とする。

【0019】前記目標比率導出手段が、前記輝度頻度分布における下限輝度値、上限輝度値、平均輝度値、又は、下限輝度値と上限輝度値の中間値のいずれか一つ、或いはその組合せに応じて、前記分布幅目標比率を求める手段を含むことを特徴とする。

【0020】前記補正手段は、いずれか一つの色の最大 階調幅を基準として他の色の最大階調幅を変更する手段 を含むことを特徴とする。

【0021】前記補正手段は、各色の最大階調幅の上限値及び/又は下限値を変更し、各色の分布幅比率を前記分布幅目標比率と等しくする手段を含むことを特徴とする

【0022】上記目的を達成するため、本発明に係る記憶媒体は、複数色の多階調画像を処理する画像処理プログラムを格納したコンピュータ可読メモリであって、前記画像処理プログラムは、各色毎の画像の輝度頻度分布の特徴を比較し、色の偏りがあるか否かを判定する判定工程のコードと、前記判定工程によって、色の偏りがあると判定された場合に、各色の輝度頻度分布の相互関係

に基づいてコントラスト補正を行なう補正工程のコード と、を含むことを特徴とする。

[0023]

【発明の実施の形態】以下に、図面を参照して、この発 明の好適な実施の形態を例示的に詳しく説明する。ただ し、この実施の形態に記載されている構成要素の相対配 置、数式、数値等は、特に特定的な記載がない限りは、 この発明の範囲をそれらのみに限定する趣旨のものでは

【0024】(一実施の形態)まず、本発明の一実施の 10 形態としてのコントラスト補正処理を図2のフローチャ ートを用いて説明する。

【0025】S201ではコントラスト補正を行う多値 画像をメモリ上に入力する。多値画像はスキャナ等の画 像入力装置で読み込まれたRGB各8bitの輝度階調 を持つカラー画像である。

【0026】S202ではS201で入力した多値画像 の輝度ヒストグラムを算出する。輝度ヒストグラムは画 像の全画素の輝度階調の数値頻度をRGBそれぞれに求

【0027】S203ではS202で算出した輝度ヒス トグラムから1oポイント、hiポイントを捜索する。 10ポイントは黒(数値0)から全画素の1%となる輝 度数値(ヒストグラムの下限値)、hiポイントは白 (数値255) から全画素の1%となる輝度数値(ヒス トグラムの上限値)である。これらはRGBごとに求 め、それぞれR_lo, R_hi, G_lo, G_h i, B__lo, B_hiで表す。

【0028】 S204ではS203で算出した10ポイ ント、hiポイントの数値から元の画像が色の偏りのあ る画像であるか判断し、該当するならば10ポイント、 h i ポイントの数値を色のバランスが崩れないように更 新する。この部分が本実施の形態の中心となる部分であ る。図3に色の偏りのある画像のヒストグラムの例と、 Rを基準 (Rの分布幅が最大なので基準とする) とした 場合のG、Bの下限値、上限値の更新例を示している。 【0029】 S205ではS203で算出、もしくはS 204で更新した10ポイント、hiポイントの数値か らコントラスト補正テーブルを作成する。コントラスト* *補正テーブルはRGB個別に10ポイントが黒(数値 0)、hiポイントが白(数値255)となるように輝 度数値をマッピングする。コントラスト補正テーブルの 例は図4に示す。

【0030】S206ではS205で作成したコントラ スト補正テーブルを使い多値画像のコントラスト補正を 行う。

【0031】次に図2のS204でもある本発明の特徴 を最もよく表す画像処理を、図1A~Dを用いてより詳 しく説明する。

【0032】図1A~Dは、本実施の形態における色の 偏りの判定及び階調幅の補正を行なうための画像処理の 流れを示すフローチャートである。

【0033】S101では分布幅下限値range_1 imitを決める。分布幅下限値は図5のテーブルを使 いRGB個別にlo_minの値に応じて決められる。

【0034】S102ではS101で決めた分布幅下限 値range_limitから各色の分布幅目標比率t arget_rateと、RGBの分布幅R-rang e, G_range, B_rangeから各色の分布幅 比率range_rateを求める。

【0035】S103では色の偏りのある画像かどうか の判断をする。S102で求めた分布幅目標比率tar get rateと分布幅比率range_rateの 差が、RGBの何れかの色で所定値(ここでは3%)以 上離れている場合に色の偏りがあると判断してS104 に移行し、そうでない場合はendに移行し、この処理

[0036] S104ではR_range=range _maxならばS105に移行しRを基準としたコント ラスト補正を行い、そうでなければS118に移行す る。range_maxはRGBのrangeの中で最 も大きい値である。

【0037】S105ではrange_maxであるR __rangeに対してG、Bの分布幅比率がtarge t_rateと同値となるための目標分布幅を以下の式 により算出している。

[0038]

set_range_G= (range_max*range_limi t_G) /range_limit_R… (1) set_range_B= (range_max*range_limi t_B) /range_limit_R… (2)

S106ではGの分布幅G_rangeがS105で算 出した目標分布幅set_range_Gより小さい場 合にGの1oポイントhiポイントの補正のためS10 7に移行し、そうでない場合にはS112に移行する。 【0039】基本的にGをRの1oポイントにそろえて 目標分布幅になるようにGのhiポイントを式(3),

(3), (4)で決められる分布からはみ出す場合に は、元のGの分布が内包されるようにloポイントhi ポイントをシフトして対応する。

[0040] G_lo=R_lo...(3) $G_hi = G_lo + set_range_G \cdots (4)$ S107では元の分布が新規の分布の10地点ではみ出 (4) により算出する。しかし、元のGの分布がこの式 50 しているか判断するためG__loとR__loの大きさを

.比較する。1 o 地点ではみ出していない (G_1 o > R __lo)と判断された場合には更にS108で元の分布 が新規の分布のh i 地点ではみ出しているか判断するた $\delta G_h i \geq (R_l o + set_range_G) \delta$ 大きさを比較する。 h i 地点ではみ出していない (G_ hi<(R_lo+set_range_G))と判断*

 $G_lo=G_hi-set_range_G...$ (5)

1 o地点ではみ出している (G_1 o ≤ R_1 o) と判 断された場合にはG_1oの更新は行わず、S111で G_h i の更新のみ行う。ここまでがRを基準とした場 10 ポイントにそろえて目標分布幅になるようにBのhiポ 合のGのloポイントhiポイントの更新である。

【0042】S112ではBの分布幅B__rangeが S105で算出した目標分布幅set_range_B より小さい場合にBのloポイントhiポイントの補正 のためS113に移行し、そうでない場合にはendに※

 $B_1 o = R_1 o \cdots (6)$

 $B_h i = B_l o + s e t_r ang e_B \cdots (7)$

S113では元の分布が新規の分布の10地点ではみ出 しているか判断するためB_1oとR_1oの大きさを 比較する。l o 地点ではみ出していない(B_1 o > R 20 B_h i の 更新を行う。h i 地点ではみ出している(B__1 o)と判断された場合には更にS114で元の分布 が新規の分布のhi地点ではみ出しているか判断するた めB_hiと (R_lo+set_range_B) の 大きさを比較する。 h i 地点ではみ出していない (B_★

 $B_lo=B_hi-set_range B\cdots (8)$

1 o地点ではみ出している(B_1 o≦R_1 o)と判 断された場合にはB_10の更新は行わず、S117で B_h i の更新のみ行う。ここまでがRを基準とした場 合のBのloポイントhiポイントの更新である。

【0046】S118ではG_range=range 30 により算出している。 _maxならばS119に移行しGを基準としたコント ラスト補正を行い、そうでなければS132に移行しB☆

☆を基準としたコントラスト補正を行う。

更新を行い、B_hiの更新は行わない。

【0047】S119ではrange_maxであるG _rangeに対してR、Bの分布幅比率がtarge t_rateと同値となるための目標分布幅を以下の式

[0048]

[0045]

set_range_R= (range_max*range_limi t_R) /range_limit_G… (9) set_range_B= (range_max*range_limi $t_B) / range_limit_G \cdots (10)$

S120ではRの分布幅R_rangeがS119で算 出した目標分布幅set_range_Rより小さい場 合にRのloポイントhiポイントの補正のためS12 1に移行し、そうでない場合にはS126に移行する。 【0049】R基準の場合と同様にRをGの1oポイン トにそろえて目標分布幅になるようにRのhiポイント◆

> $R_1 o = G_1 o \cdots (11)$ $R_h i = R_l o + set_range_R \cdots (12)$

S121では元の分布が新規の分布の10地点ではみ出 しているか判断するためR_1 oとG_1 oの大きさを 比較する。lo地点ではみ出していない(R_lo>G _lo)と判断された場合には更にS122で元の分布 が新規の分布のhi地点ではみ出しているか判断するた めR_hiと(G_lo+set_range_R)の 50 断された場合にはS124で式(13)によりR_lo

大きさを比較する。 h i 地点ではみ出していない (R_ hi<(G_lo+set_range_R)) と判断 された場合にはS123でR_10の更新をS125で R_hiの更新を行う。hi地点ではみ出している(R _hi≧(G_lo+set_range R))と判

◆を式(11), (12) により算出する。しかし、元の Rの分布がこの式(11), (12)で決められる分布 からはみ出す場合には、元のRの分布が内包されるよう

40 に10ポイントhiポイントをシフトして対応する。

[0050]

イントを式(6), (7)により算出する。しかし、元 のBの分布がこの式(6),(7)で決められる分布か [0044]

_hi≧(R_lo+set_range_B))と判

断された場合にはS116で式(8)によりB_1oの

*された場合にはS109でG_loの更新をS111で

G_hiの更新を行う。hi地点ではみ出している (G

_hi≧(R_lo+set_range_G)) と判

断された場合にはS110で式(5)によりG 10の

【0043】Bの場合もGの場合と同様にBをRのlo

更新を行い、G_hiの更新は行わない。

[0041]

※移行し、この処理を終了する。

らはみ出す場合には、元のBの分布が内包されるように 1oポイントhiポイントをシフトして対応する。 ★hi<(R_lo+set_range_B))と判断 された場合にはS115でB_10の更新をS117で

の更新を行い、R_hiの更新は行わない。

* * [0051]

 $R_lo=R_hi-set_range_R\cdots(13)$

1 o地点ではみ出している (R_1 o ≤ G_1 o) と判 断された場合にはR_loの更新は行わず、S125で R_hiの更新のみ行う。ここまでがGを基準とした場 合のRのloポイントhiポイントの更新である。

9

【0052】S126ではBの分布幅B_rangeが S119で算出した目標分布幅set__range_B より小さい場合にBの1oポイントhiポイントの補正 のためS127に移行し、そうでない場合にはendに 10 移行し、この処理を終了する。

※【0053】Bの場合もRの場合と同様にBをGのlo ポイントにそろえて目標分布幅になるようにBのhiポ イントを式(14)、(15)により算出する。しか し、元のBの分布がこの式(14),(15)で決めら れる分布からはみ出す場合には、元のBの分布が内包さ れるように10ポイントhiポイントをシフトして対応

★hi<(G_lo+set_range_B))と判断

された場合にはS129でB_1oの更新をS131で

B_hiの更新を行う。hi地点ではみ出している(B

_h i≧ (G_lo+set_range_B))と判

断された場合にはS130で式(16)によりB 1o

の更新を行い、B_hiの更新は行わない。

10

[0054]

 $B_1 o = G_1 o \cdots (14)$

 $B_h i = B_l o + set_range_B \cdots (15)$

S127では元の分布が新規の分布の10地点ではみ出 しているか判断するためB__1 oとG__1 oの大きさを 比較する。10地点ではみ出していない(B_10>G __1 o)と判断された場合には更にS128で元の分布 が新規の分布のhi地点ではみ出しているか判断するた めB_hiと (G_lo+set_range_B) の 大きさを比較する。 h i 地点ではみ出していない (B_★20

[0055] $B_lo=B_hi-set_range_B\cdots(16)$

1 o地点ではみ出している (B_1 o≦G_1 o) と判 断された場合にはB_10の更新は行わず、S131で B_h i の更新のみ行う。ここまでがGを基準とした場 合のBのloポイントhiポイントの更新である。

【0056】S132以降ではBを基準としたコントラ☆

☆スト補正を行う。S132ではrange_maxであ るB_rangeに対してR、Gの分布幅比率がtar get_rateと同値となるための目標分布幅を以下 の式により算出している。

[0057]

set_range_R= (range_max*range_limi t_R) /range_limit_B… (17)

set_range_G= (range_max*range_limi

t_G) /range_limit_B… (18)

S133ではRの分布幅R rangeがS132で算 出した目標分布幅set_range_Rより小さい場 合にRの1oポイントhiポイントの補正のためS13 3に移行し、そうでない場合にはS139に移行する。 【0058】R基準、G基準の場合と同様にRをBの1 oポイントにそろえて目標分布幅になるようにRのhi ポイントを式(19), (20)により算出する。しか し、元のRの分布がこの式(19),(20)で決めら れる分布からはみ出す場合には、元のRの分布が内包さ れるように1oポイントhiポイントをシフトして対応 40 する。

 $[0059] R_1o = B_1o \cdots (19)$

S134では元の分布が新規の分布の10地点ではみ出◆

比較する。10地点ではみ出していない(R 10>B **_1o)と判断された場合には更にS135で元の分布** が新規の分布のhi地点ではみ出しているか判断するた めR_hiと(B_lo+set_range_R)の 大きさを比較する。 h i 地点ではみ出していない (R_ hi<(B_lo+set_range_R))と判断 された場合にはS136でR_1oの更新をS138で R_hiの更新を行う。hi地点ではみ出している(R _hi≧ (B_lo+set_range_R))と判 断された場合にはS137で式(21)によりR_1o の更新を行い、R_hiの更新は行わない。

◆しているか判断するためR__1oとB 1oの大きさを

[0060]

 $B_hi = R_lo + set_rangeR \cdots (20)$

 $R_1 = R_h = set_r = nge_R \cdots (21)$

lo地点ではみ出している(R_lo≦B_lo)と判 断された場合にはR 1oの更新は行わず、S138で R_hiの更新のみ行う。ここまでがBを基準とした場 合のRの1oポイントhiポイントの更新である。

【0061】S139ではGの分布幅G_rangeが 50 【0062】Gの場合もRの場合と同様にGをBの1o

S132で算出した目標分布幅set__range__G より小さい場合にGのloポイントhiポイントの補正 のためS140に移行し、そうでない場合にはendに 移行し、この処理を終了する。

ポイントにそろえて目標分布幅になるようにGのhiポ イントを式(22), (23) により算出する。しか し、元のGの分布がこの式(22), (23)で決めら れる分布からはみ出す場合には、元のGの分布が内包さ*

 $G_1o = B_1o \cdots (22)$

 $G_hi = G_lo + set_range_G \cdots (23)$

S140では元の分布が新規の分布の10地点ではみ出 しているか判断するためG_1oとB_1oの大きさを 比較する。10地点ではみ出していない(G_10>B 10)と判断された場合には更にS141で元の分布 10 が新規の分布のhi地点ではみ出しているか判断するた めG_hiと(B_lo+set_range_G)の 大きさを比較する。h i 地点ではみ出していない(G_※

 $G_1 \circ = G_h \cdot - s \cdot e \cdot t_r \cdot a \cdot n \cdot g \cdot e_G \cdot \cdots \cdot (24)$

1o地点ではみ出している(G_1o≦B_1o)と判 断された場合にはG_1oの更新は行わず、S144で G_hiの更新のみ行う。ここまでがBを基準とした場 合のGの1oポイントhiポイントの更新である。

【0065】以上説明した手法により、多値画像のヒス トグラムの分布幅比率が、ヒストグラムの分布により決 20 められる各色の分布幅目標比率の許容比率から外れてい る場合に、ヒストグラムの上限値、下限値の変更を行

【0066】なお、本実施の形態では分布幅目標比率を 求めるための分布幅下限値をヒストグラム分布の下限値 により決めたが、ヒストグラム分布の上限値でも構わな いし、ヒストグラム分布の平均値でも構わないし、ヒス トグラム分布の上限値と下限値の中間地でも構わない。 【0067】また、本実施の形態では多値画像としてR GB各8bitとしているが、8bitに限定するもの ではなく、本発明を組み込むシステムの仕様により決め られるものである。例えばスキャナからの多値画像がR GB各12bitで入力されるならば12bitでのヒ ストグラム分布幅下限値を設定することで本実施の形態 と同様の効果が得られる。

【0068】本実施の形態によれば、構成している色に 偏りがある画像で、色のバランスが崩れてしまうことな くコントラスト補正が行うことが可能になる効果があ

【0069】また、ネガフィルム等の露光量のダイナミ ックレンジが広いが非線型な特性をもつ原稿を画像デー タとして読み込んだ場合にも、画像の露出条件に応じて コントラスト補正量を変化させコントラスト補正が行え る。そのためネガフィルムをスキャナで取り込んだ場合 にも、適切なコントラスト補正を行うことが可能になる 効果がある。

【0070】(その他の実施の形態)なお、本発明は、 複数の機器(例えばホストコンピュータ、インタフェイ ス機器、リーダ、プリンタなど)から構成されるシステ ムに適用しても、一つの機器からなる装置(例えば、複 50 補正処理の流れを示すフローチャートである。

*れるように1oポイントhiポイントをシフトして対応 する。

[0063]

※hi<(B_lo+set_range_G))と判断 された場合にはS142でG_1oの更新をs144で G_hiの更新を行う。hi地点ではみ出している(G _hi≧(B_lo+set_range_G))と判 断された場合にはs143で式(24)によりB_1o の更新を行い、G_hiの更新は行わない。

[0064]

写機、ファクシミリ装置など) に適用してもよい。

【0071】また、本発明の目的は、前述した実施形態 の機能を実現するソフトウェアのプログラムコードを記 録した記憶媒体(または記録媒体)を、システムあるい は装置に供給し、そのシステムあるいは装置のコンピュ ータ (またはCPUやMPU) が記憶媒体に格納されたプログ ラムコードを読み出し実行することによっても、違成さ れることは言うまでもない。この場合、記憶媒体から読 み出されたプログラムコード自体が前述した実施形態の 機能を実現することになり、そのプログラムコードを記 憶した記憶媒体は本発明を構成することになる。また、 コンピュータが読み出したプログラムコードを実行する ことにより、前述した実施形態の機能が実現されるだけ でなく、そのプログラムコードの指示に基づき、コンピ ュータ上で稼働しているオペレーティングシステム(OS) などが実際の処理の一部または全部を行い、その処理に よって前述した実施形態の機能が実現される場合も含ま れることは言うまでもない。

【0072】さらに、記憶媒体から読み出されたプログ ラムコードが、コンピュータに挿入された機能拡張カー ドやコンピュータに接続された機能拡張ユニットに備わ るメモリに書込まれた後、そのプログラムコードの指示 に基づき、その機能拡張カードや機能拡張ユニットに備 わるCPUなどが実際の処理の一部または全部を行い、そ の処理によって前述した実施形態の機能が実現される場 40 合も含まれることは言うまでもない。

【0073】上記実施の形態を記憶媒体に適用する場 合、その記憶媒体には、先に説明した(図1A~Dに示 す) フローチャートに対応するプログラムコードが格納 されることになる。

[0074]

【発明の効果】色の偏りに対応したコントラスト補正の 可能な画像処理方法及び装置を提供することができる。 【図面の簡単な説明】

【図1A】本発明の一実施の形態としてのコントラスト

13

【図1B】本発明の一実施の形態としてのコントラスト 補正処理の流れを示すフローチャートである。

【図1C】本発明の一実施の形態としてのコントラスト 補正処理の流れを示すフローチャートである。

【図1D】本発明の一実施の形態としてのコントラスト 補正処理の流れを示すフローチャートである。

【図2】色の偏りの判定及び階調幅の補正を行なうための画像処理の流れを示すフローチャートである。

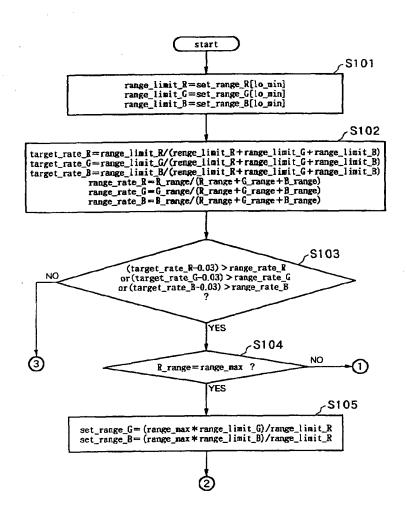
【図3】色の偏りのある画像のヒストグラムの例と、R を基準とした場合のG, Bの下限値、上限値の更新例を示す図である。

【図4】ヒストグラム下限値に応じた分布幅下限値を示す図である。

【図5】コントラスト補正テーブルを示す図である。

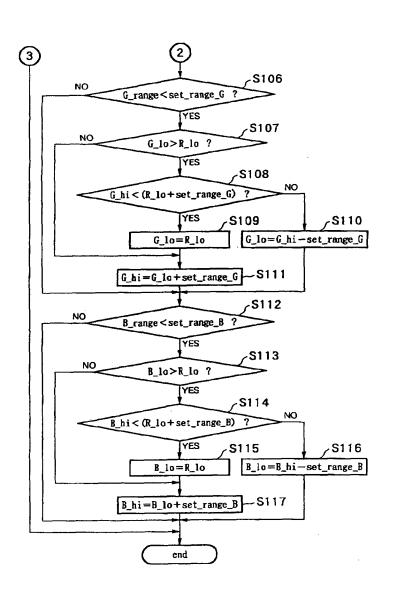
【図6】従来のコントラスト補正処理の流れを示すフローチャートである。

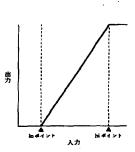
【図1A】



【図1B】

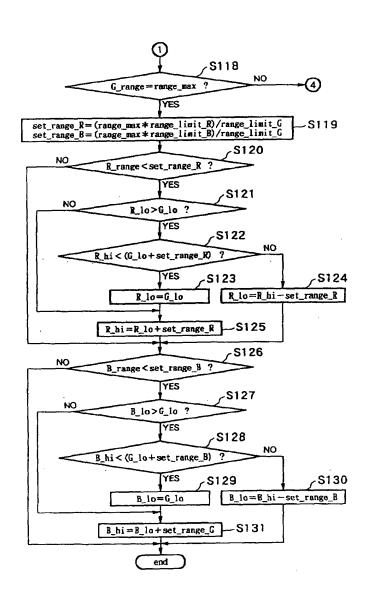
【図4】

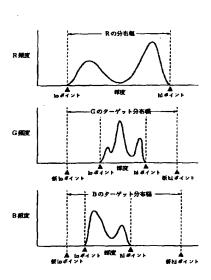




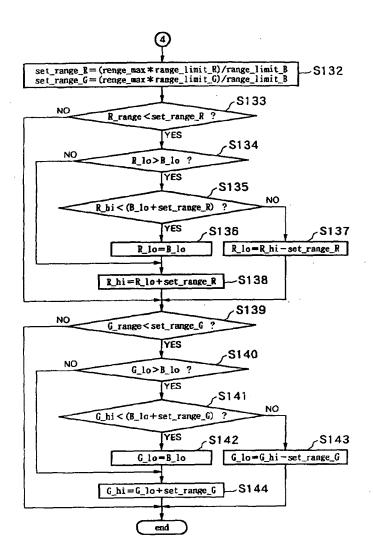
【図1C】

【図3】

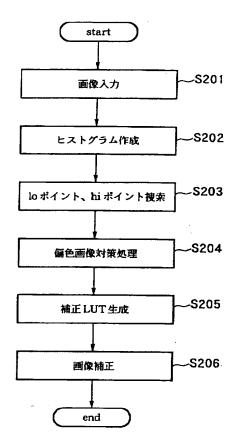




【図1D】



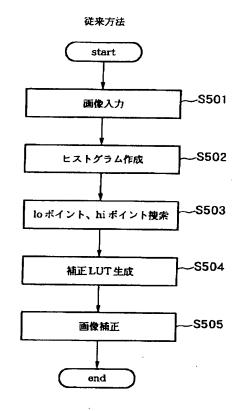
【図2】



【図5】

_			
		_	•
- 6	227	-	- 1
- 14	\sim	u	- 4

lo_min	rango_limit_R	range_limit_G	renge_limit_B	
0	95	99	90	
1	95	99	91	
2	96	100	92	
3	98	100	93	
4	97	100	94	
5	97	100	95	
•••	•••			
254	90	100	75	
255	90	100	75	



フロントページの続き

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

H 0 4 N 9/64

9/69

H 0 4 N 1/40 1/46 101E Z

Fターム(参考) 5B057 AA20 BA02 BA30 CA01 CA08

CA12 CA16 CB01 CB08 CB12

CB16 CC01 CE11 CE17 DA17

DB02 DB06 DB09 DC23 DC25

5C026 CA02 CA15

5C066 AA01 AA11 CA08 EA03 EA07

EB01 EC05 GA01 GA05 GB01

JA03 KD06 KE07 KE11 KP02

5C077 LL19 MP08 NN02 PP15 PP32

PP37 PP46 PQ19 PQ23

5C079 HB01 LA12 LA23 MA05 NA27

PA01 PA02 PA03